



TYP

CR800

Anzahl Achsen

6 Roboterachsen
+ 2 interpolierende Achsen
+ 6 unabhängige Achsen

Speicherkapazität

39000 Positionen, maximal 78000 Zeilen
Anzahl der Programme: 512

Programmiersprache

MELFA-BASIC V/VI

Externe Ein-/Ausgänge

256 allgemeine Ein-/Ausgänge (optional)
8 Eingänge und 8 Ausgänge für Greiferhand

1 NOT-HALT Eingang (redundant)
1 Schutztür Eingang (redundant)
1 Betriebsarten Eingang (redundant)

1 NOT-HALT Ausgang (redundant)
1 Betriebsarten Ausgang (redundant)
1 Fehler Ausgang (redundant)
1 Achsensynchronisation Ausgang (redundant)

Schnittstellen

1 Schnittstelle für PC/USB
1 Schnittstelle für Teaching Box
1 Schnittstellenkarte für Greifhand
1 Ethernet 1000BASE-T/100BASE-TX/10BASE-T
1 Profinet/Profibus (optional)
1 EtherCAT (optional)
1 für optisches SSCNET III
2 Encodereingänge
1 SD Memory Slot
2 Option slot

Versorgungsspannung

1-phasig 180-253 V AC; 50/60 Hz (abhängig vom Robotertyp)
3-phasig 180-253 V AC; 50/60 Hz (abhängig vom Robotertyp)
1/1,5/2/3 kVA (abhängig vom Robotertyp)

Umgebungstemperatur

0-40 °C

Abmessung in mm (B x H x T)

430 x 99,5 x 425

Gewicht

12,5 kg

Schutzklasse

IP20, optionale IP54-Schutzbox erhältlich

